

KOMISIJI ZA STUDIJE II STEPENA ELEKTROTEHNIČKOG FAKULTETA U BEOGRADU

Komisija za studije II stepena, Elektrotehničkog fakulteta u Beogradu, na svojoj sednici održanoj 03.09.2013. godine imenovala nas je u Komisiju za pregled i ocenu master rada dipl. inž. Miloša Pejovića pod naslovom "Integrirani sistemi daljinskog nadzora i upravljanja saobraćajem". Nakon pregleda materijala Komisija podnosi sledeći

IZVEŠTAJ

1. Biografski podaci kandidata

Miloš V. Pejović je rođen 15.05.1983. godine u Beogradu. Završio je XII beogradsku gimnaziju. Elektrotehnički fakultet upisao je 2001. godine. Diplomirao je u maju 2011. godine, na odseku za Računarsku tehniku i informatiku, sa prosečnom ocenom 8,33 i ocenom 10 na diplomskom radu. Master studije na Elektrotehničkom fakultetu upisao je u oktobru 2011. godine, na modulu za Računarsku tehniku i informatiku, i položio sve ispite sa prosečnom ocenom 8,00.

2. Opis master rada

Master rad kandidata sadrži 41 stranu teksta, zajedno sa slikama i tabelama. Rad sadrži 7 poglavlja i spisak literature. Spisak literature sastoji se od 13 referenci.

Prvo poglavlje predstavlja uvod i u njemu je dat kratak pregled tema koje će biti izložene u preostalim poglavljima, kao i osvrt na različite tehnike upravljanja saobraćajem.

U drugom delu su opisani osnovni delovi sistema i njihovi hardverski i softverski elementi.

Treći deo se sastoji od prikaza korisničke aplikacije koja služi za kreiranje signalnih planova.

Četvrti deo se odnosi na podsistem za nadzor u realnom vremenu i prikupljanje statističkih podataka.

U petom delu opisan je centralni server za čuvanje signalnih planova i daljinsko programiranje.

Šesti deo se odnosi na primenu sistema u realnom okruženju.

Zaključak celog rada, i predlozi za budući nastavak razvoja izloženi su u poslednjem, sedmom poglavlju.

3. Analiza rada sa ključnim rezultatima

Master rad dipl. inž. Miloša Pejovića prikazuje način realizacije integrisanog sistema za upravljanje i nadzor saobraćaja. Sistem omogućava fiksno, dinamičko i koordinisano upravljanje i nadzor saobraćaja daljinskim putem, uz dodatne funkcionalnosti koje su nedostajale sistemima prethodne generacije.

Opisana je korisnička aplikacija koja pruža podršku prilikom projektovanja i prilagođavanja signalnog plana raskrsnice.

Podsistem za nadzor omogućava prikazivanje relevantnih informacija u realnom vremenu, kao i njihovo arhiviranje. Na osnovu arhiviranih podataka se generišu statističke informacije i grafikoni korisni za praćenje rada sistema.

Centralni server za čuvanje signalnih planova i daljinsko programiranje daje mogućnost promene signalnih planova na signalizacionim modulima, putem mreže, bez izlaska na teren.

Predloženi sistem se uspešno koristi u realnim uslovima, na četiri raskrsnice povezane u koordinisani sistem.

4. Zaključak i predlog

Kandidat Miloš Pejović je u svom master radu uspešno predstavio realizaciju sistema daljinskog nadzora i upravljanja saobraćajem. Opisani su delovi konkretnog sistema, pri čemu je dato obrazloženje relevantnih odluka donetih u toku projektovanja. Prikazane su korisničke aplikacije koje su razvijene za potrebe kreiranja signalnih planova i nadzora saobraćaja u realnom vremenu. Predstavljen je način funkcionisanja centralnog servera za daljinsko programiranje signalizacionih modula. Sistem je proveren u praksi, zadovoljio je postavljene zahteve, i pruža mogućnost buduće nadogradnje i usavršavanja.

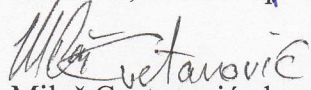
Kandidat je iskazao samostalnost i sistematičnost u svome postupku kao i inovativne elemente u rešavanju problematike ovog rada.

Na osnovu gore navedenog Komisija predlaže Komisiji za studije II stepena Elektrotehničkog fakulteta u Beogradu da prihvati rad "Integrirani sistemi daljinskog nadzora i upravljanja saobraćajem" dipl. inž. Miloša Pejovića kao master rad i odobri javnu usmenu odbranu.

Beograd, 22.09.2014.

Članovi komisije


dr Lazar Saranovac, vanredni profesor


dr Miloš Cvetanović, docent